

МИКРО АНПА "АКАРА"

АВТОНОМНЫЙ НЕОБИТАЕМЫЙ ПОДВОДНЫЙ АППАРАТ КЛАССА МИКРО С ФУНКЦИЕЙ ГРУППОВОГО УПРАВЛЕНИЯ

Разработка группового комплекса натуральных экспериментальных образцов автономных необитаемых подводных аппаратов класса микро (АНПА-М), выполнена в рамках научно-исследовательских работ по созданию мультиагентной сенсорно-коммуникационной сети, базирующейся на морских роботизированных платформах (МРП).

Инициативная разработка Санкт-Петербургского Государственного Морского Технического Университета (2016 г.).



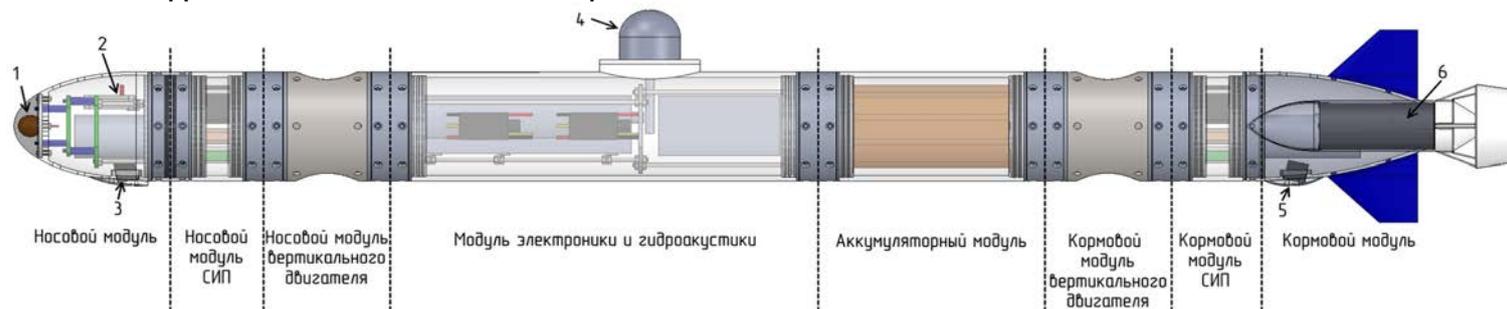
Подводный глайдер и АНПА-М "АКАРА" на II военно-научной конференции "Роботизация Вооруженных сил РФ".

ОСОБЕННОСТИ РАЗРАБОТАННЫХ АНПА:

- модульная архитектура аппарата, с возможностью изменения состава полезной нагрузки;
- позиционирование и навигация с использованием волнового глайдера-ретранслятора;
- возможность работы аппаратов в группе МРП;
- наличие радиоканала для обмена данными в надводном положении;
- возможность управления аппаратами с поста берегового управления как в подводном, так и надводном положениях;
- наличие носового гидролокатора для обнаружения препятствий;
- наличие системы технического зрения;
- глубина погружения - до 50 метров;
- автономность - не менее 2,0 часов;
- масса - не более 10 кг;
- максимальная скорость - не менее 2,5 узлов.

Особенностью использования группировки АНПА-М является ее совместное использование с волновым глайдером-ретранслятором. Ретрансляция потока данных между АНПА-М и постом берегового управления (ПБУ) осуществляется по смешанному гидроакустическому/радио каналу с использованием аппаратуры волнового глайдера-ретранслятора, расположенного в районе выполнения миссии группировкой АНПА-М.

СОСТАВ МОДУЛЕЙ БАЗОВОЙ КОНФИГУРАЦИИ АНПА-М:



1- впередсмотрящий ультразвуковой сонар, 2 - датчики крена, дифферента, давления и температуры, 3 - носовой осветитель, 4 - антенна гидроакустического модема, 5 - кормовой осветитель, 6 - маршевый движительный комплекс)

БАЗОВЫЕ ГАБАРИТНЫЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ АНПА-М:

	Наименование характеристики	Значение
1	Длина аппарата	1230 мм.
2	Диаметр цилиндрической части	100 мм.
3	Ширина аппарата (по кормовым стабилизаторам)	177 мм.
4	Количество модулей	8 шт.

