

**МОРСКАЯ РОБОТОТЕХНИКА (Вторая часть сессии, НЕВА2021, ЭкспоФорум, Петербургское шоссе 64к1 лит. А, Зал Н2)**

Модератор: з.д. науки РФ, профессор *К.В. Рождественский*

14:30-14:40 Слова приветствия

14:40-15:00 Комплекс «Витязь-Д» для выполнения обзорно-поисковых и исследовательских работ в придонном слое и на грунте Мирового океана, *Семенов Д.О., АО «ЦКБ МТ «Рубин», Россия*

15:00-15:20 Создание мобильных подводных робототехнических платформ, *Власов О.Г., АО «СПМБМ «Малахит», Россия*

15:20-15:40 Морской модульный робототехнический комплекс со сменной полезной нагрузкой, *Сурина С.Н., АО «НПО «Аврора», Россия*

15:40-16:00 А-навигация: российский подход к автономной навигации, *Пинский А.С., Центр по продвижению автономного судовождения, МАРИНЕТ РУТ, Россия*

16:00-16:20 Создание автономного необитаемого подводного аппарата большой автономности на базе комплекса инновационных решений, *Апполонов Е.М., Умяров С.Х., АО «ЦКБ «Лазурит», Россия*

16:20-16:40 Метод адаптивного ограничения ошибок управления для систем АНПА, *Яньчао Сунь, Харбинский инженерный университет, Китай*

16:40-17:00 Группа быстроходных АНПА «Пингвин» как модуль системы наблюдения за взаимодействием краткосрочных событий в море в области исследований «Земля и окружающая среда», *Рудольф Баннаш и Константин Кеббал, Эволджикс ГМБХ, Германия*

17:00-17:20 Концепция навигационного обеспечения и управления группой подводных роботов, *Федоров П.Г., АО «Морские Навигационные Системы», Россия*

17:20-18:00 Вопросы и дискуссия с участием экспертов (см. список)

Рыжов В.А. – д.т.н., профессор и заведующий кафедрой ПМ и ММ, СПбГМТУ  
Грязнов Н.А. - к.т.н., директор Института цифровой безопасности, СПбГМТУ  
Мартынова Л.А. - д.т.н., ведущий научный сотрудник АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор»

Занин В.А. – Советник Генерального директора АО «НПП ПТ «Океанос»  
Подоплекин Ю.Ф. д.т.н., первый заместитель Генерального директора по науке, АО «Концерн «Гранит-Электрон»

Кожемякин И.В. – начальник Управления прикладных научно-технических разработок, СПбГМТУ

Семененко Д.А. – начальник конструкторского отдела СНЭ Московского физико-технического института

Сетин А.И., профессор и заведующий кафедрой Морских информационных систем и технологий, СПбГМТУ

Кузнецов Д.И., профессор и заведующий кафедрой Проектирования и технологии производства морских подводных аппаратов и роботов, СПбГМТУ