

СПИСОК ДОКЛАДОВ НА СТРАТЕГИЧЕСКОЙ СЕССИИ ВЫСТАВКИ НЕВА2023  
**МОРСКАЯ РОБОТОТЕХНИКА: ПРОЕКТЫ И ПРАКТИКА**

18 сентября, 11:00-14:00, Экспофорум

Модератор: Рождественский К.В.

1. Семенов Д.О., АО «ЦКБ МТ «Рубин», **Тенденции развития отечественной морской робототехники**
2. Мартынова Л.А., АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», **Разработка системы управления АНПА большой автономности в условиях изменения внешней среды**
3. Маевский А.М., АО «НПП ПТ «Океанос»-СПбГМТУ, **Применение групповых систем управления МРТК для решения задач мониторинга и патрулирования акваторий**
4. Титов А.В., Астраханский государственный университет им. В.Н. Татищева - *MarineRS Global*, **Развитие морских роботизированных технологий в Каспийском регионе**
5. Сойконен А., ЗАО «Си Проект», **Универсальный морской роботизированный комплекс (УМРК) «Зефир»**
6. Костанди И.М. АО «Тетис Про», **Успехи и развитие подводной робототехники производства АО «Тетис Про»**
7. МА Тэн, *Институт судостроения и морской техники Харбинского инженерного университета*, **Геофизическая навигация для автономных подводных аппаратов**
8. Цзюнь Вэнь, *Школа морских наук и технологий Северо-Западного политехнического университета, Сиань*, **Реализация эффекта снижения сопротивления на супергидрофобных поверхностях**
9. Озден М.Ц., *Стамбульский технический университет*, **Разработка и перекрестная валидация экспериментальных связанных и свободных систем маневрирования**
10. Сейф М.С., *Шарифский технологический университет, Иран*, **Разработка стационарных пространственных моделей управления подводным глайдером в вертикальной и горизонтальной плоскости**
11. Заборовский В.С., Попов С.Г., Моторин Д.Е., *Политехнический университет Петра Великого, Институт компьютерных наук и технологий*, **Планирование и визуализация логистических операций гетерогенной группы автономных судов в условиях ситуационной неопределенности**
12. Три Ахмади, *Институт Текнолоджи Сепулу Нопембер (ИТС)*, **Новые исследования и разработки ИТС в области автономных надводных и подводных аппаратов**
13. Тарасов В.Л., *Российский морской регистр судоходства*, **Правила классификации и постройки необитаемых подводных аппаратов**
14. Зорнина Н.А., ООО «РМК» (группа «Фертонг»), **Разработка и создание телеуправляемого необитаемого подводного аппарата тяжелого класса для обеспечения глубоководных работ**
15. Федорова Т.А., Рыжов В.А., Сафронов К.С., *Санкт-Петербургский государственный морской технический университет*, **Оптимизация функциональных характеристик подводной беспроводной сенсорной сети**
16. Сенчик К.Ю., *Санкт-Петербургский государственный морской технический университет*, **История медицинской робототехники в аспекте морского применения.**  
ПОДТВЕРЖДЕНО
17. Рождественский К.В., Мелконян А.В, *Санкт-Петербургский государственный морской технический университет*, **К концепции морского робота на принципе подводного крыла с «накачкой».**

**Контакты:**

Анна Буракова, Neva International: [as.burakova@nevainter.com](mailto:as.burakova@nevainter.com)

Кирилл Рождественский, модератор сессии: [kvrxmas@yahoo.com](mailto:kvrxmas@yahoo.com)

Дмитрий Кулаков, технический секретарь сессии: [realkulakov@mail.ru](mailto:realkulakov@mail.ru)